



Autorzy: Małgorzata OTREBSKA, e-mail: malgorzata.otrebska@polsl.pl

Wojciech SKARKA, e-mail: wojciech.skarka@polsl.pl

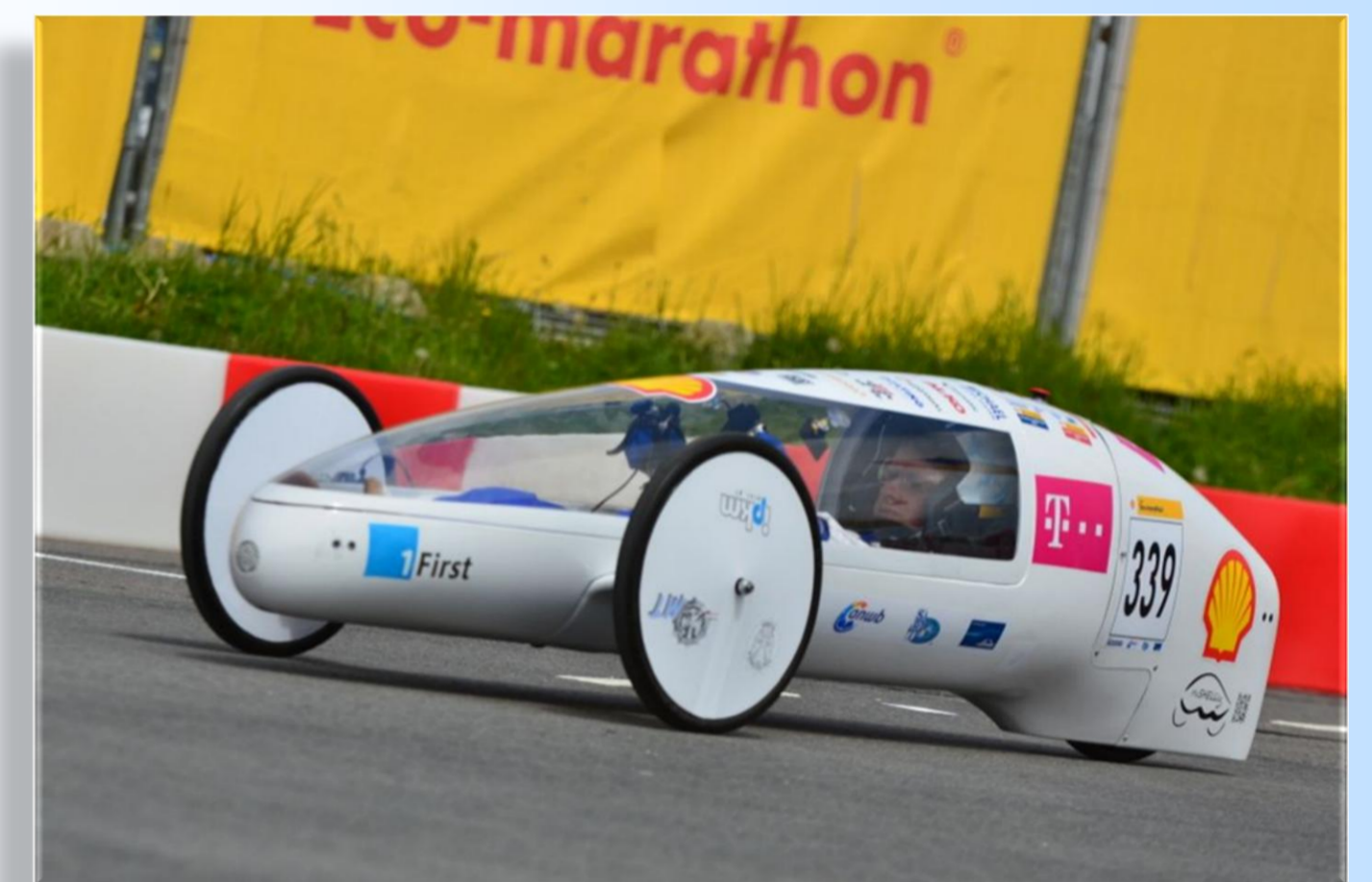
Piotr ZAMORSKI, e-mail: piotrek.z89@gmail.com

Instytucja: Politechnika Śląska, Instytut Podstaw Konstrukcji Maszyn



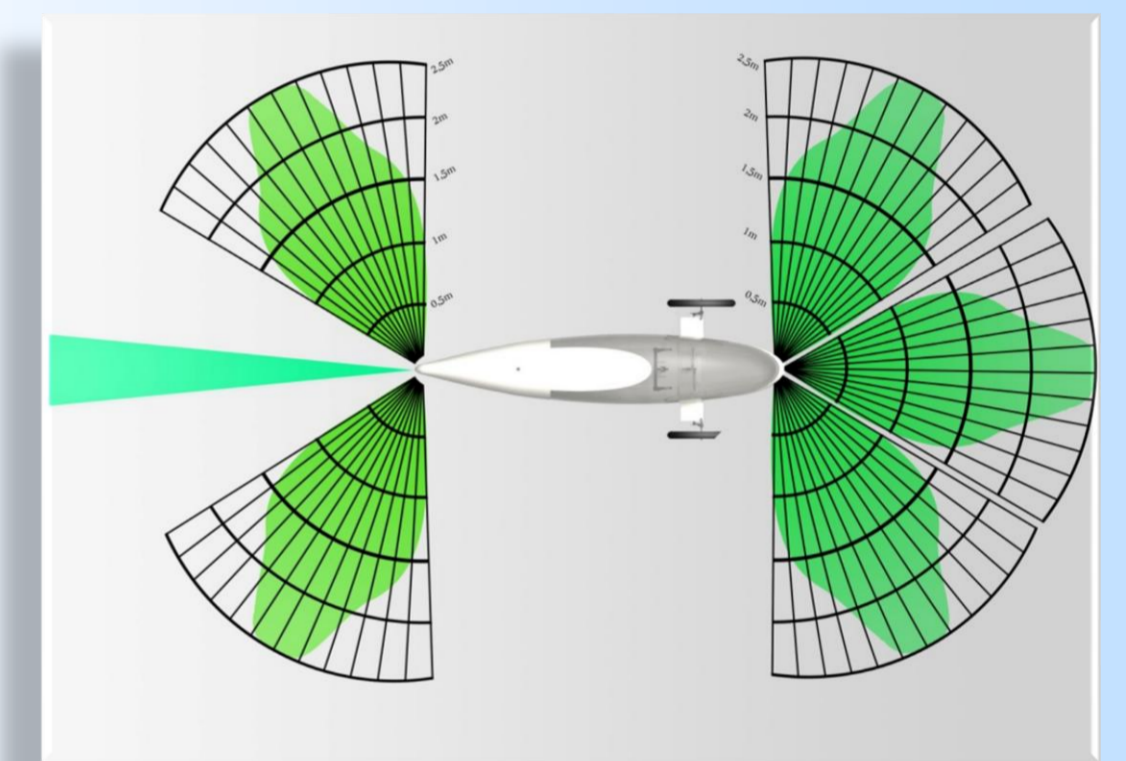
Tytuł plakatu: „BUDOWA WIRTUALNEGO ŚRODOWISKA DO SYMULACJI UKŁADÓW BEZPIECZEŃSTWA”

Budowa wirtualnego środowiska w programie PreScan firmy TASS, który wykorzystywany jest do projektowania i oceniania systemów wspomaganie kierowcy.



Systemy zapewnienia bezpieczeństwa w bolidzie MuShellka

- **System BLIS (Blind Spot Information System)** - system informujący kierowcę o pojawieniu się obiektu w martwym polu
- **System ACC (Adaptive Cruise Control)** - system dostosowujący prędkość pojazdu do warunków drogowych
- **System ACS (Automatic Crash System)** - system działający w przypadku kolizji



www.procacx.org.pl

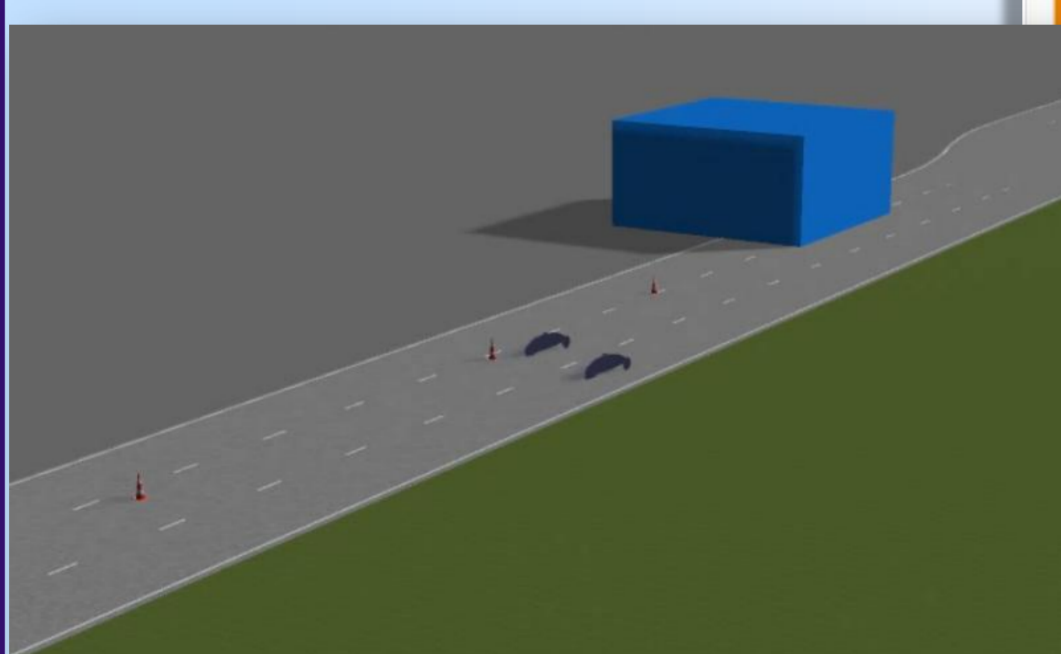
Stowarzyszenie „ProCAX”



1 BUDOWA SCENARIUSZA

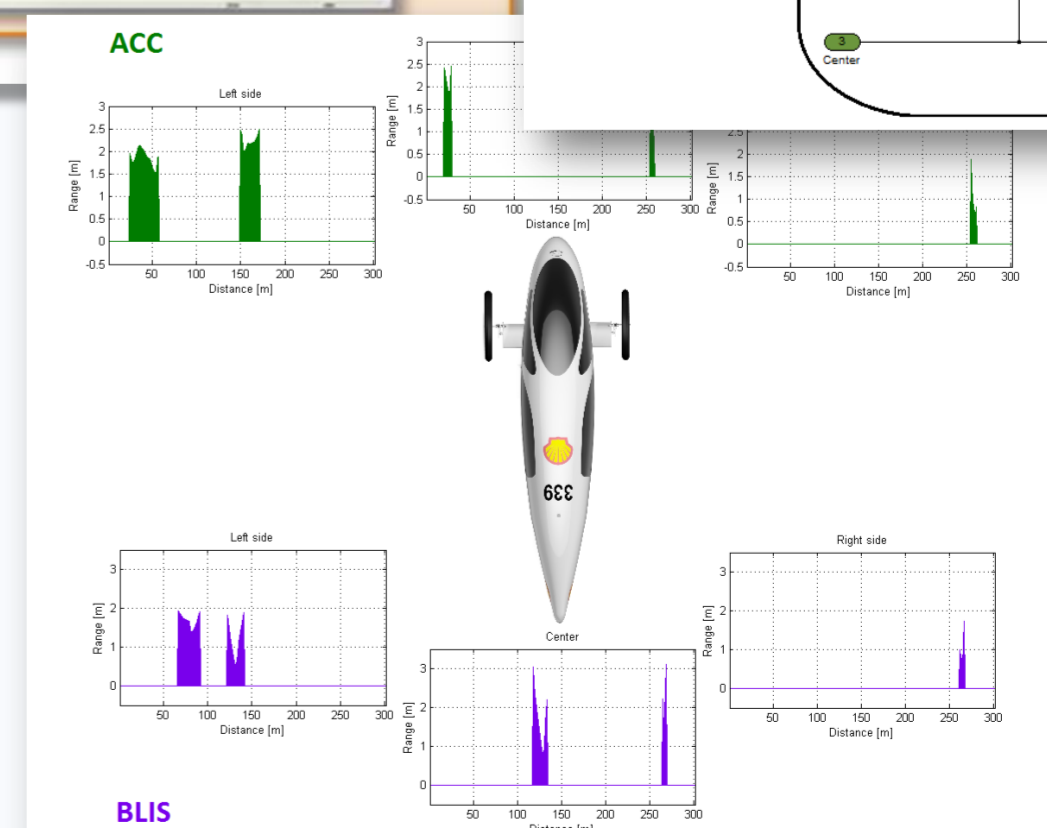
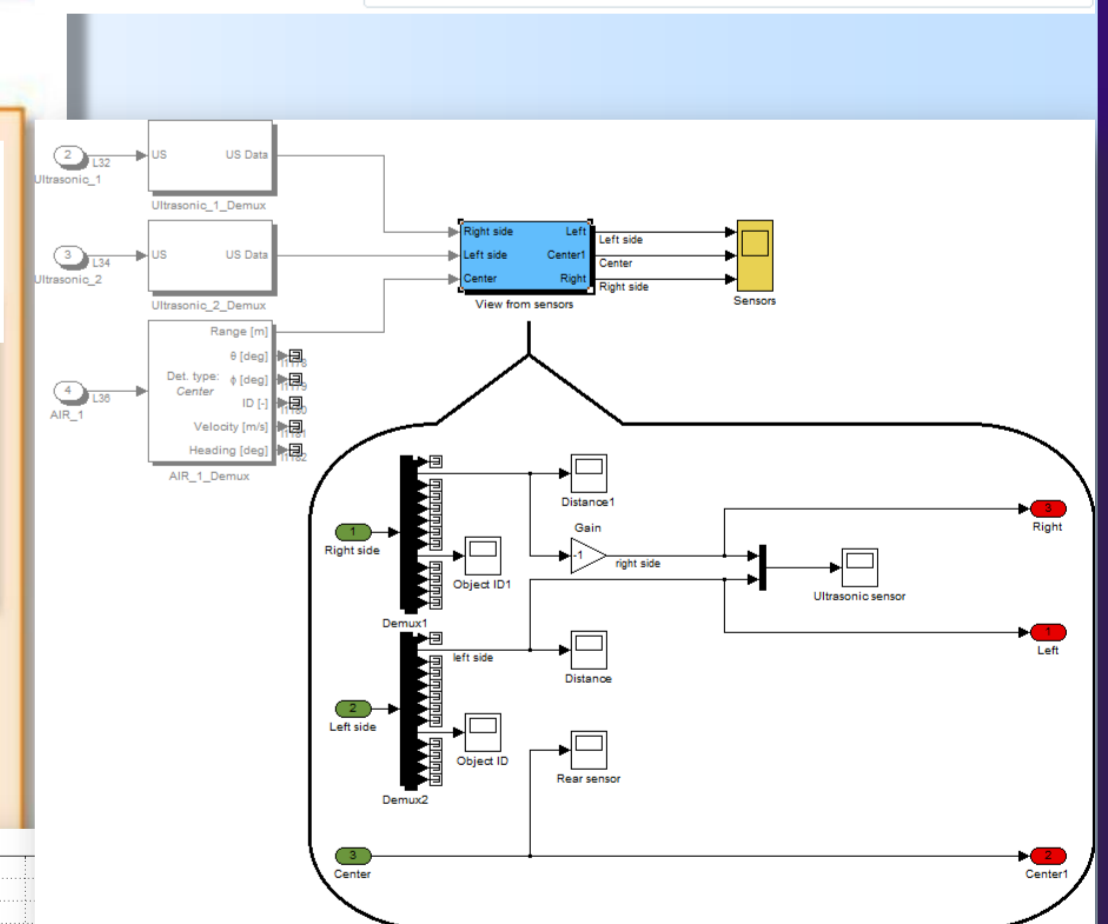
2 MODELOWANIE CZUJNIKÓW

Positioning	
Location	
X [m]	1.302
Y [m]	0.000
Z [m]	0.220
Orientation	
Bank [deg]	TR [deg]
Heading [deg]	0.0
Roll [deg]	0.0
Generic sensor parameters	
Range [m]	5.0
Cone angle [deg]	45.0
Detection range	
Range detection type:	EBBox
Measures distance to the object's bounding box:	
Parent bounding box dimensions	
Length [m]	2.005
Width [m]	0.990
Height [m]	0.615
Vehicle specific dimensions	
Bumper Front [m]	0.420
Bumper Rear [m]	0.420
Rear Offset [m]	1.302



4 URUCHOMIENIE SYMULACJI

3 DODANIE SYSTEMU KONTROLI



<https://www.tassinternational.com/prescan-overview>

Autorzy prac zaprezentują szerzej swoje dokonania podczas prezentacji na „XII Forum Inżynierskim ProCAX”, w dniach 2 i 3.10.2013 r. w Sosnowcu. Więcej na www.procacx.org.pl
Zapraszamy wszystkich zainteresowanych!

Plakat w postaci elektronicznej można pobrać ze strony: www.procacx.org.pl

Najlepsze prace zostaną opublikowane jako typowe artykuły w miesięczniku **Mechanik** nr 2/2014

