



Marek Wyleżoł

marek.wylezol@polsl.pl

Politechnika Śląska, Katedra Podstaw Konstrukcji Maszyn



**Ergonomiczny uchwyt kuli łokciowej
jako przykład synergii różnych metod modelowania**

Model fizyczny uchwytu rehabilitacyjnej kuli łokciowej wykonany techniką odciskania negatywowego oraz ręcznej obróbki ubytkowej. Zastosowane tworzywo, to glina światłoutwardzalna.



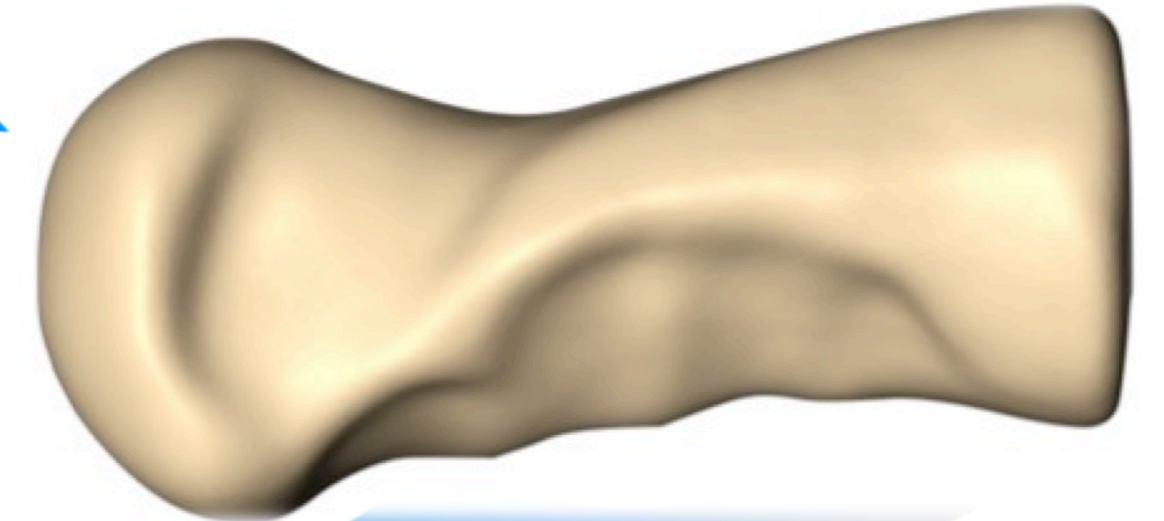
Narzędzia: skaner Microscribe G2, głowica skanująca Miroscan.
Oprogramowanie: Microscan Tools



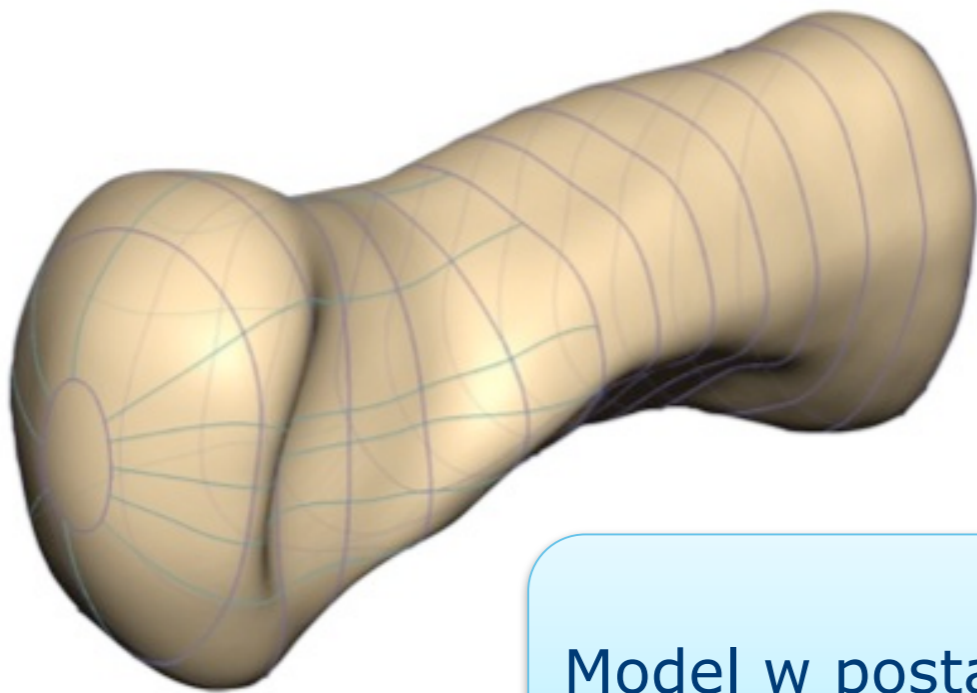
Model wirtualny uchwytu w postaci siatki trójkątów, uzyskany poprzez digitalizację modelu fizycznego



Narzędzia: ramię modelowe Phantom Omni.
Oprogramowanie: ClayTools



Model wirtualny uchwytu w postaci „wirtualnej gliny”, uzyskany metodą modelowania haptycznego

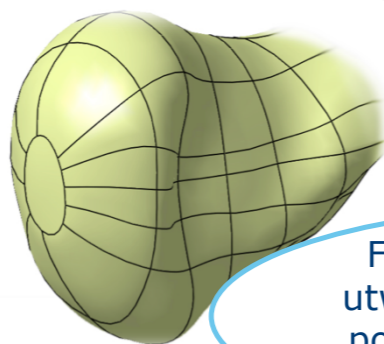


Model w postaci wirtualnej gliny wraz z utworzonymi krzywymi powierzchniowymi, stanowiącymi postać modelu krawędziowego

Narzędzia: ramię modelowe Phantom Omni.
Oprogramowanie: ClayTools



Oprogramowanie: CATIA v5



Faza przejściowa modelu: utworzone płyty powierzchni pomiędzy krzywymi modelu krawędziowego



Docelowa postać modelu wirtualnego łokciowej kuli rehabilitacyjnej wyposażonej w uchwyt ergonomiczny. Model wykonany jako hybrydowy (powierzchniowo-bryłowy).